



Übungsblatt 2.

Bearbeiten bis: Montag, 07.10.2024, 12:00

Aufgabe 1 (Variationsrechnung im Endlichdimensionalen | 4 Punkte). Sei $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ eine symmetrische, positiv definite Matrix.

- (a) Für $\mathbf{b}, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ sei $\mathbf{y}^\top A \mathbf{x} = \mathbf{y}^\top \mathbf{b}$ für alle $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$. Folgern Sie, dass $A \mathbf{x} = \mathbf{b}$ gilt.
- (b) Wir definieren das Funktional

$$J : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, \quad \mathbf{v} \mapsto J(\mathbf{v}) := \frac{1}{2} \mathbf{v}^\top A \mathbf{v} - \mathbf{b}^\top \mathbf{v}.$$

Ein Punkt $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ heisst *stationär*, falls

$$\left. \frac{d}{dt} J(\mathbf{x} + t\mathbf{v}) \right|_{t=0} = 0$$

für alle $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$ gilt. Zeigen Sie, dass die stationären Punkte von J die Gleichung $A \mathbf{x} = \mathbf{b}$ erfüllen.

- (c) Beweisen Sie, dass es genau einen stationären Punkt von J gibt, der gleichzeitig absolutes Minimum ist.

Aufgabe 2 (Koordinatentransformation | 4 Punkte). Es seien $\Omega, \hat{\Omega} \subset \mathbb{R}^2$ beschränkte, offene Mengen und $\Phi : \hat{\Omega} \rightarrow \Omega$ ein Diffeomorphismus. Für $\hat{\mathbf{x}} \in \hat{\Omega}$ bezeichne $\mathbf{x} := \Phi(\hat{\mathbf{x}}) \in \Omega$ den transportierten Punkt. Zeigen Sie, dass für $u \in C^1(\Omega)$ die Beziehung

$$\nabla_{\mathbf{x}} u(\mathbf{x}) = \left[\frac{\partial \Phi(\hat{\mathbf{x}})}{\partial \hat{\mathbf{x}}} \right]^{-\top} \nabla_{\hat{\mathbf{x}}} \hat{u}(\hat{\mathbf{x}}),$$

wobei $\hat{u}(\hat{\mathbf{x}}) := u(\mathbf{x})$, gilt.

Aufgabe 3 (Variationsformulierung | 4 Punkte). Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ ein beschränktes Gebiet. Gegeben sei die partielle Differentialgleichung

$$\begin{cases} -\Delta u + \langle \mathbf{b}, \nabla u \rangle + cu = f & \text{in } \Omega, \\ u = 0 & \text{auf } \partial\Omega, \end{cases}$$

wobei $c \in \mathbb{R}$, $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^d$ und $f \in L^2(\Omega)$.

- (a) Schreiben Sie die zugehörige Variationsformulierung

$$a(u, v) = \ell(v) \quad \text{für alle } v \in H_0^1(\Omega)$$

auf, wobei $a : H^1(\Omega) \times H^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ eine Bilinearform und $\ell : H^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ ein lineares Funktional ist.

- (b) Zeigen Sie die Stetigkeit der Bilinearform auf $H^1(\Omega)$.
- (c) Zeigen Sie, dass die Bilinearform elliptisch auf $H_0^1(\Omega)$ ist, falls \mathbf{b} konstante Länge 1 besitzt und $c = 1$ ist.

Aufgabe 4 (Spuroperator | 4 Punkte). Seien

$$\Omega^- = (-1, 0) \times (-1, 1), \quad \Omega^+ = (0, 1) \times (-1, 1)$$

und $u : (-1, 1)^2 \rightarrow \mathbb{R}$ mit $u|_{\Omega^\pm} \in H^1(\Omega^\pm)$ gegeben. Seien γ^\pm die Spurooperatoren auf Ω^\pm .
Beweisen Sie, dass gilt:

$$u \in H^1((-1, 1)^2) \iff \gamma^+ u = \gamma^- u \text{ auf } \partial\Omega^+ \cap \partial\Omega^-.$$

Hinweis. Verwenden Sie den Gaußschen Integralsatz.