



Übungsblatt 11.

Bearbeiten bis: Montag, 09.12.2024, 12:00

Aufgabe 1 (Konvergenz des CG-Verfahrens | 4 Punkte).

Für das CG-Verfahren zur Lösung des linearen Gleichungssystems $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ lässt sich zeigen, dass im k -ten Schritt der relative Fehler wie folgt in der Energienorm abgeschätzt werden kann:

$$\|\mathbf{x}_k - \mathbf{x}^*\|_A \leq 2 \left(\frac{\sqrt{\kappa(\mathbf{A})} - 1}{\sqrt{\kappa(\mathbf{A})} + 1} \right)^k \|\mathbf{x}_0 - \mathbf{x}^*\|_A.$$

Hierbei bezeichnet $\kappa(\mathbf{A}) = \text{cond}_2(\mathbf{A})$ die spektrale Kondition der Matrix \mathbf{A} und $\|\mathbf{v}\|_A = \sqrt{\mathbf{v}^\top \mathbf{A} \mathbf{v}}$ die Energienorm.

Geben Sie in Abhängigkeit von h eine Abschätzung für die Anzahl der Iterationen an, die das CG-Verfahren zur Lösung benötigt, um eine feste Genauigkeit ε zu erreichen. Bestimmen Sie hierfür zunächst eine sinnvolle Approximation an den Kontraktionsfaktor des CG-Verfahrens.

Hinweis. Eine frühere Aufgabe hat gezeigt, dass sich die Konditions $\kappa(\mathbf{A})$ proportional zu $\mathcal{O}(h^{-2})$ verhält.

Aufgabe 2 (A-Posteriori-Glättung im Zweigitterverfahren | 4 Punkte).

Zeigen Sie analog zum Beweis der Konvergenz des Zweigitterverfahrens mit a-priori-Glättung, dass für das Zweigitterverfahren ohne a-priori-Glättungsschritte und mit L a-posteriori-Glättungsschritten

$$\|\mathbf{u}_j - \mathbf{u}_j^{\text{neu}}\|_{2,j} \leq \frac{c}{\sqrt{L}} \|\mathbf{u}_j - \mathbf{u}_j^{\text{alt}}\|_{2,j}$$

gilt.

Aufgabe 3 (Optimalität der geschachtelten Iteration | 4 Punkte).

Sei Ω ein konvexes Polygonebiet und $f \in L^2(\Omega)$. Wir betrachten den W-Zyklus mit K a-priori-Glättungsschritten. Zeigen Sie, dass die Lösung $\hat{\mathbf{u}}_j$ der geschachtelten Iteration mit R W-Zyklen auf jeder Gitterebene j der Fehlerabschätzung

$$\|\mathbf{u}_j - \hat{\mathbf{u}}_j\|_{1,j} \leq ch_j \|f\|_{L^2(\Omega)}$$

genügt. Hierbei sei c unabhängig von j , vorausgesetzt R und K sind gross genug. Was für Abschätzungen liefert diese Abschätzung für den Gesamtfehler $\mathbf{u} - \hat{\mathbf{u}}_j$ in der $H^1(\Omega)$ -Norm und der $L^2(\Omega)$ -Norm?

Aufgabe 4 (Elementweise Abschätzungen | 4 Punkte).

Gegeben sei eine nicht entartete Triangulierung \mathcal{T} von einem Gebiet $\Omega \subset \mathbb{R}^2$. Für ein Dreieck $T \in \mathcal{T}$ sei die Blasenfunktion $\psi_T \in C(\Omega)$ definiert durch

$$\psi_T(\mathbf{x}) := \begin{cases} 27\lambda_1^T(\mathbf{x})\lambda_2^T(\mathbf{x})\lambda_3^T(\mathbf{x}), & \text{wenn } \mathbf{x} \in T, \\ 0, & \text{sonst,} \end{cases}$$

wobei $\lambda_1^T, \lambda_2^T, \lambda_3^T$ die zu dem Dreieck T assoziierten baryzentrischen Koordinaten sind.

Ferner sei zu zwei Dreiecken T_1, T_2 mit gemeinsamer Kante $e = T_1 \cap T_2$ die Funktion $\psi_e \in C(\Omega)$ definiert durch

$$\psi_e(\mathbf{x}) := \begin{cases} 4\lambda_1^{T_1}(\mathbf{x})\lambda_2^{T_1}(\mathbf{x}), & \text{wenn } \mathbf{x} \in T_1, \\ 4\lambda_1^{T_2}(\mathbf{x})\lambda_2^{T_2}(\mathbf{x}), & \text{wenn } \mathbf{x} \in T_2 \setminus T_1, \\ 0, & \text{sonst,} \end{cases}$$

wobei $\lambda_1^{T_j}, \lambda_2^{T_j}, \lambda_3^{T_j}$ die zu dem Dreieck T_j assoziierten baryzentrischen Koordinaten sind, wobei die Reihenfolge in den Koordinaten so gewählt ist, dass $\lambda_3^{T_j}|_e \equiv 0$ ist. Schliesslich sei $E : L^2(e) \rightarrow L^2(T_1 \cup T_2)$ definiert durch

$$(E(\sigma))(\mathbf{x}) := \begin{cases} \sigma (\lambda_1^{T_1}(\mathbf{x})\mathbf{p}_1^{T_1} + (\lambda_2^{T_1}(\mathbf{x}) + \lambda_3^{T_1}(\mathbf{x})) \mathbf{p}_2^{T_1}), & \text{wenn } \mathbf{x} \in T_1, \\ \sigma (\lambda_1^{T_2}(\mathbf{x})\mathbf{p}_1^{T_2} + (\lambda_2^{T_2}(\mathbf{x}) + \lambda_3^{T_2}(\mathbf{x})) \mathbf{p}_2^{T_2}), & \text{wenn } \mathbf{x} \in T_2 \setminus T_1, \\ 0, & \text{sonst,} \end{cases}$$

wobei $\lambda_k^{T_j}(\mathbf{p}_k^{T_j}) = 1$ gilt, das heisst, $\mathbf{p}_k^{T_j}$ ist der zu $\lambda_k^{T_j}$ assoziierte Eckpunkt von T_j .

Zeigen Sie die folgenden Abschätzungen für ein beliebiges Dreieck $T \in \mathcal{T}$, eine Kante e von T und nur vom Inkreisradius κ abhängigen Konstanten c und C :

$$\begin{aligned} \|\psi_T v\|_{L^2(T)} &\leq \|v\|_{L^2(T)} && \text{für alle } v \in L^2(T), \\ \|\psi_T^{1/2} p\|_{L^2(T)} &\geq c \|p\|_{L^2(T)} && \text{für alle } p \in \mathcal{P}_2, \\ \|\psi_T p\|_{H^1(T)} &\leq c h_T^{-1} \|p\|_{L^2(T)} && \text{für alle } p \in \mathcal{P}_2, \\ \|\psi_e^{1/2} \sigma\|_{L^2(e)} &\geq c \|\sigma\|_{L^2(e)} && \text{für alle } \sigma \in \mathcal{P}_2, \\ c h_e^{1/2} \|\sigma\|_{L^2(e)} &\leq \|\psi_e E(\sigma)\|_{L^2(T)} \leq C h_e^{1/2} \|\sigma\|_{L^2(e)} && \text{für alle } \sigma \in \mathcal{P}_2, \\ \|\psi_e E(\sigma)\|_{H^1(T)} &\leq c h_T^{-1} \|\psi_e E(\sigma)\|_{L^2(T)} && \text{für alle } \sigma \in \mathcal{P}_2. \end{aligned}$$